

LCD de caracteres (com controlador HD44780) revisão 19.01.2005

Por Renie S. Marquet (reniemarquet@uol.com.br)

Os LCD (Liquid Cristal Display, em português: Display de Cristal Líquido) de caracteres são componentes destinados a transmitir informações ao usuário de forma mais clara e descritiva, podendo até conter mensagens inteiras.

Os LCD apresentam diversas vantagens sobre os display de LED (Light Emitter Diode, em português: Diodo Emissor de Luz):

- Menor consumo de energia.
- Capacidade de informação por centímetro muito maior.
- Menor quantidade de linhas de controle.
- Grande flexibilidade para montagem de mensagens, inclusive possibilitando pequenos desenhos/símbolos.

Para sorte dos usuários e desenvolvedores as indústrias de LCD praticamente adotaram o controlador HD44780 como padrão, a maioria das vezes em que o display não possui um HD44780 é utilizado um controlador compatível (ex. KS0066, KS0076, etc.).

Um outro ponto de grande valia é que a utilização dos pinos que interagem com o exterior também está praticamente padronizada como o indicado na figura 1. Deve-se levar em consideração que a padronização das linhas não significa que todos os conectores de LCD são exatamente iguais, pelo contrário, existem muitas variações (figura 3), por exemplo:

- Pinos dispostos em uma única fileira na horizontal cuja numeração começa da esquerda para a direita.
- Pinos dispostos em uma única fileira na horizontal cuja numeração começa da direita para esquerda.
- Pinos dispostos em 2 fileiras na vertical cuja numeração começa de cima para baixo.
- Pinos dispostos em 2 fileiras na vertical cuja numeração começa de baixo para cima.

Os modelos com backlight (luz de fundo, geralmente um conjunto de LED's especiais) possuem ainda mais 2 pinos para a ligação do mesmo. Estes 2 pinos adicionais (15 e 16) podem estar dispostos fisicamente no conector antes do pino 1 ou depois do pino 14.

Figura 1.

Pino	Nome	Função
1	GND	Alimentação (terra)
2	VCC	Alimentação (+ 5V)
3	V0	Tensão de ajuste do contraste
4	RS	1 = Dado 0 = Instrução
5	R/W	1 = Leitura 0 = Escrita
6	CS	Chip Select ; sinal Enable
7	D0	Barramento de Dados
8	D1	
9	D2	
10	D3	
11	D4	
12	D5	
13	D6	
14	D7	

Como identificar os pinos do conector:

A melhor fonte de informação a respeito de um LCD é o datasheet (folha de dados) do mesmo, não só para identificar o posicionamento dos pinos, como também informações importantes como consumo, alimentação, tipo de backlight , tempos, voltagens, etc.

No caso de não dispor do datasheet, identificar os pinos do LCD (com controlador HD44780 ou compatível) não é muito difícil, bastando seguir os passos abaixo:

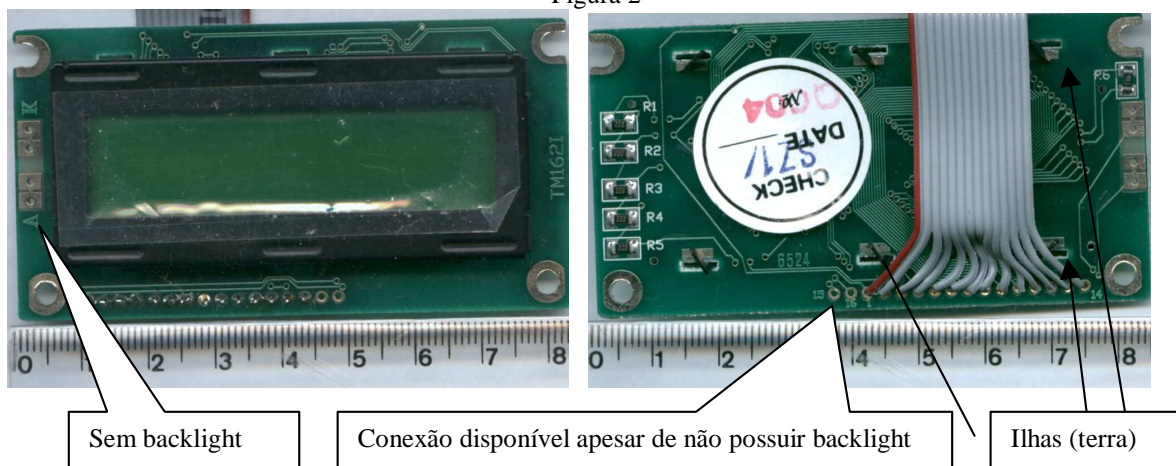
1 – Para descobrir quais são os pinos do backlight basta seguir as vias mais extremas do conector para identificar quais vão para o mesmo. Alguns LCD apesar de não terem backlight, suas placas foram projetadas com opção para o mesmo, neste caso existem os pinos para o backlight no

conector apesar dele não estar presente (veja figura 2).

2 – Para identificar o pino 1 (terra), utilize um multímetro (quando não for possível a identificação visual) e localize o pino que está ligado a(s) ilha(s) onde as orelhas de fixação da carcaça metálica do display estão dobradas. Deve-se prestar atenção pois algumas ilhas podem não estar conectadas a nada (normalmente, no mínimo uma ilha estará conectada ao terra). O teste deve ser feito com as ilhas visto que alguns LCD tem a carcaça metálica pintada, deixando-as isoladas .

3 – Tendo-se identificado o pino 1, os demais virão na seqüência um ao lado do outro no caso de conectores de uma única fileira de pinos, e no caso de conectores de 2 fileiras, os demais também virão na seqüência porém com os pinos pares em uma fileira e os ímpares na outra (veja figura 3) .

Figura 2

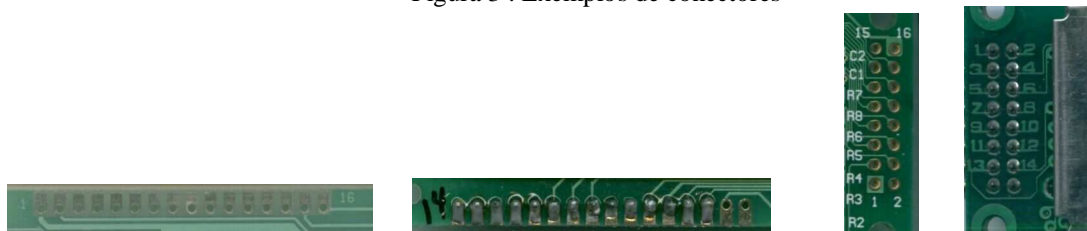


Sem backlight

Conexão disponível apesar de não possuir backlight

Ilhas (terra)

Figura 3 . Exemplos de conectores



1 fileira, pinos de 1 a16

1 fileira, pinos de 14 a 1, 15 e 16 (não possui numeração na placa)

2 fileiras de baixo p/cima e 2 fileiras de cima p/baixo

Notas: Apesar de algumas fotos parecerem estar de cabeça para baixo, todas as figuras e fotos apresentadas neste artigo estão na posição correta de utilização do display, ou seja, o display está de cabeça para cima.

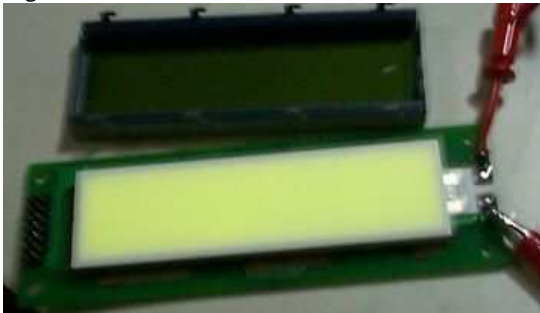
Ao visualizar este artigo no computador, o leitor pode utilizar o Zoom para ampliar as fotos e observar maiores detalhes dos LCD.

As fotos dos LCD foram tiradas com uma régua junto, proporcionando identificar as dimensões dos LCD.

Backlight

Existem no mercado diversos modelos de LCD com backlight incorporado. O backlight (luz de fundo) é uma fonte de luz posicionada atrás do cristal do display de modo a facilitar a visualização das informações apresentadas em locais de pouca ou mesmo nenhuma iluminação. Apesar de existirem vários tipos de backlight (EL,CFL, LED, etc.), nos LCD de caracteres o tipo mais comum encontrado é o backlight de LED (veja figura 4) assim, este tópico abrangerá somente este tipo.

Figura 4.



A maioria dos LCD com backlight apresentam em seu conector mais 2 pinos destinados a alimentação do mesmo. Estes pinos podem estar posicionados antes ou depois dos pinos que compõem as linhas de controle e dados normais do display.

Algumas placas disponibilizam ao usuário ilhas de conexão entre os pinos do conector e o LED do backlight (veja figura 5), deste modo o usuário tem a opção de escolher em qual pino (15 ou 16) será ligado ao Anodo (positivo) e ao Katodo (negativo) do LED. Estas ilhas de conexão podem vir pré-configuradas de fábrica ou não, uma aferição visual é o bastante para identificar se existe pré-configuração.

Figura 5.



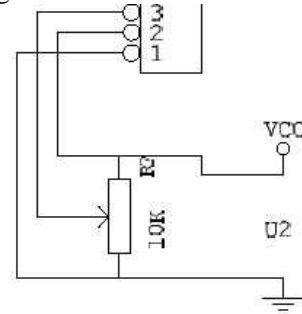
No caso do LCD ou seu LED de backlight não apresentar inscrição identificando o Anodo (positivo) nem o Katodo (negativo) e não se dispôr do datasheet, é possível identificá-los por

meio de experimento. Com uma fonte de 5V através de um resistor limitador de 68 a 100 ohms, se ao conectar o LED, este não acender, deve-se inverter as ligações. Após identificar a polaridade do backlight, caso a luminosidade não seja satisfatória, valores menores do resistor limitador podem ser experimentados com cuidado para não sobrecarregar o LED e queimá-lo.

Teste básico

É possível efetuar um teste simples para verificar se o LCD está funcionando. Para o teste básico é necessário apenas uma fonte de 5V, um trimpot (ou potenciômetro) de 5K ohm a 20K ohm e fios para as ligações (figura 6).

Figura 6.



Ao ligar-se a fonte de alimentação, o display começa um processo de auto teste preenchendo a linha 1 com blocos cheios (■) permitindo assim identificar o bom funcionamento do LCD (figura7). Para alterar o contraste o usuário deve variar a posição do trimpot.

Figura 7.



Entendendo as linhas de controle

Para controlar os LCD são utilizadas 3 linhas descritas abaixo.

RS : Seleciona o tipo de informação que será passada ou recebida do LCD, 0 = Instrução, 1 = Dado.

R/W : Informa ao LCD o tipo da próxima ação a ser executada, 0 = Write (escrita), 1 = Read (leitura).

E : (Enable) habilita o LCD a executar a ação desejada (leitura ou escrita).

Passos para enviar um comando (veja o tópico Comandos mais a frente) para o display:

- Colocar o comando desejado nas linhas **D0** a **D7** (no modo 4 bits são usadas somente as linhas **D4** a **D7**, assim, o comando precisa ser enviado em 2 partes) .
- Colocar a linha **RS** em nível baixo.
- Colocar a linha **R/W** em nível baixo.
- Gerar um pulso na linha **E** (Enable). A linha **E** deve normalmente ser mantida em nível baixo, para gerar um pulso, coloca-se a linha em nível alto e retorna-se a nível baixo. O controlador receberá o conteúdo das linhas **D0** a **D7** na transição da linha **E** para nível baixo.

Passos para enviar um dado para o display:

- Colocar o dado desejado nas linhas **D0** a **D7** (no modo 4 bits são usadas somente as linhas **D4** a **D7**, assim, o dado precisa ser enviado em 2 partes) .
- Colocar a linha **RS** em nível alto.
- Colocar a linha **R/W** em nível baixo.
- Gerar um pulso na linha **E** (Enable). A linha **E** deve normalmente ser mantida em nível baixo, para gerar um pulso, coloca-se a linha em nível alto e retorna-se a nível baixo. O controlador receberá o conteúdo das linhas **D0** a **D7** na transição da linha **E** para nível baixo.

Passos para ler o flag Busy (ocupado) e o conteúdo atual do contador de endereço :

- Colocar a linha **RS** em nível baixo.
- Colocar a linha **R/W** em nível alto.
- Colocar a linha **E** em nível alto.

- Ler o conteúdo das linhas **D0** a **D7** (o bit **D7** conterá o flag BUSY, os bits **D0** a **D6** conterão o endereço atual em que o cursor está posicionado).

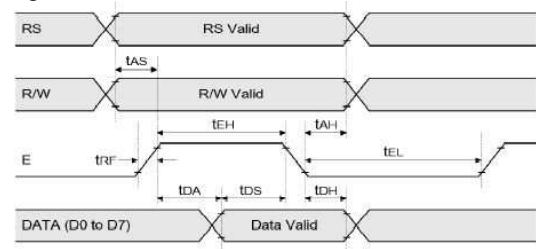
Passos para ler o dado contido no endereço atual apontado pelo contador de endereço:

- Se necessário, enviar comando posicionando o contador de endereço para o local da RAM do display a ser lido.
- Colocar a linha **RS** em nível alto.
- Colocar a linha **R/W** em nível alto.
- Colocar a linha **E** (Enable) em nível alto.
- Ler o conteúdo das linhas **D0** a **D7** (no modo 4 bits, só serão usadas as linhas **D4** a **D7** e duas leituras serão necessárias para receber os 2 nibbles (1/2 byte) que compõem o dado a ser lido).

Considerações sobre tempos

A ativação das linhas de controle do LCD deve obedecer tempos mínimos para que os circuitos internos se estabilizem (figura 8).

Figura 8.



Com base no diagrama da figura 8 temos:

tAS = tempo necessário para se definir as linhas RS e R/W antes do sinal Enable ser colocado em nível alto, mínimo 140 ns.

tAH= tempo necessário após a linha Enable passar para nível baixo em que as linhas RS e R/W devem ser mantidas estáveis, mínimo 10 ns.

tDS = tempo mínimo para que o conteúdo das linhas D0 a D7 estabilizem, mínimo 200 ns.

tDA = tempo máximo necessário para que o conteúdo das linhas D0 a D7 seja válido para o controlador, máximo 320 ns.

tDH = tempo mínimo para que o conteúdo das linhas D0 a D7 seja mantido estável antes da linha Enable ser passada para nível baixo, mínimo 20 ns.

tEH = tempo mínimo que o sinal Enable deve permanecer em nível alto, mínimo 450 ns.

tEL = tempo mínimo que o sinal Enable deve permanecer em nível baixo, mínimo 500 ns.
 tRF = tempo máximo para que o sinal Enable estando em nível baixo atinja o nível alto e vice-versa.

A execução dos comandos solicitados ao LCD também consomem tempo. Qualquer comando enviado ao LCD antes da finalização do comando anterior será ignorado, o que pode causar resultados totalmente adversos aos desejados.

Abaixo é apresentada uma relação de tempos máximos para que o controlador execute os comandos, porém o desenvolvedor deve levar em consideração que esses tempos podem variar em função da temperatura, voltagem de operação e principalmente se o controlador não for um HD44780 e sim um compatível.

Limpar display	82 μ s a 1,64 ms
Mover display e cursor para posição Home	40 μ s a 1,64 ms
Ligar/Desligar display e cursor	40 μ s
Deslocar display/cursor	40 μ s
Funções de definição	40 μ s
Def. endereço CGRAM	40 μ s
Def. endereço DDRAM	40 μ s
Escrever dados	40 μ s
Ler dados	40 μ s
Def. modo de entrada de caracteres	40 μ s
Ler status	1 μ s

O desenvolvedor deve prestar bastante atenção quanto aos tempos tanto nas definições das linhas de controle quanto os consumidos nos comandos enviados ao display. No caso dos tempos mínimos não serem respeitados o display pode até mesmo não inicializar.

Comandos

Para que o controlador interprete o conteúdo das linhas D0 a D7 como um comando a linha RS tem que estar em nível baixo.

Os marcas (*) identificam os valores padrão assumidos pelo controlador ao inicializar.

Limpar display

D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0	hex
0	0	0	0	0	0	0	1	01

Limpa a tela do display e posiciona o cursor na primeira posição da tela.

Display e Cursor Home

D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0	hex
0	0	0	0	0	0	1	X	01 a 03

x = não importa

Posiciona o cursor e o display (caso tenha sido deslocado) na posição inicial.

Modo de entrada de caracteres

D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0	hex
0	0	0	0	0	1	I/D	S	04 a 07

Define o comportamento do display a cada entrada de caracter.

I/D : 1 = incrementa o contador de endereço após a entrada (*).

0 = decrementa o contador de endereço após a entrada.

S : 1 = desloca o conteúdo anterior (os novos caracteres são inseridos).

0 = sobrepõe o conteúdo anterior (*).

Liga/Desliga Cursor e Display

D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0	hex
0	0	0	0	1	D	U	B	08 a 0F

Define as características do cursor e liga/desliga a tela do display.

D : 1 = Display ligado.

0 = Display desligado, o conteúdo da DDRAM não é alterado, apenas a tela é desligada.

U : 1 = cursor ligado.

0 = cursor desligado (*).

B : 1 = cursor intermitente.

0 = intermitência do cursor desligada (*).

Deslocamento Display/Cursor

D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0	hex
0	0	0	1	D/C	D/E	x	x	10 a 1F

x = não importa

Desloca o cursor ou o display. Deslocar o display tem o efeito de deslocar a área de visão da tela em relação a DDRAM. Exemplo: Normalmente a primeira coluna da primeira linha apresenta o conteúdo do endereço 0x00 da DDRAM e as demais colunas os endereços seguintes, após um comando de deslocamento do display para a direita a primeira coluna passará a mostrar o conteúdo do endereço 0x01, a segunda coluna o endereço 0x02 e daí por diante.

D/C : 1 = desloca a área de visão do display. O conteúdo da DDRAM não é alterado (figura xx). Como o cursor permanece no endereço apontado

pelo contador de endereço, ocorre a ilusão de deslocamento do cursor também.

0 = desloca somente o cursor.

D/E : 1 = deslocamento para a direita.

0 = deslocamento para a esquerda .

Figura xx.

Display de 16 colunas por 2 linhas após 1 deslocamento do display para a esquerda.

Posição	1	2	3	4	5	6	...	16	17	...	40	
Endereço	01	02	03	04	05	06	...	10	11	...	00	
DDRAM	41	42	43	44	45	46	...	50	51	...	40	
(hex.)	Área visível								Não visível			

Display de 16 colunas por 2 linhas após 1 deslocamento do display para a direita.

Posição	1	2	3	4	5	6	...	16	17	..	40	
Endereço	27	00	01	02	03	04	...	0E	0F	..	26	
DDRAM	67	40	41	42	43	44	...	4E	4F	..	66	
(hex.)	Área visível								Não visível			

Definição de funcionamento

D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0	hex
0	0	1	8/4	2/1	10/7	X	x	20 a 3F

Define o modo de comunicação, quantidade de linhas e padrão de caracteres.

8/4 : 1 = modo de comunicação por 8 bits (*).

0 = modo de comunicação por 4 bits.

2/1 : 1 = modo 2 linhas.

0 = modo 1 linha (*).

10/7 : 1 = padrão de caracteres no formato 5 x 10 pontos (o bit 2/1 precisa estar com 0 – modo 1 linha , nos displays de uma única linha física a parte de baixo dos caracteres não serão visíveis).

0 = padrão de caracteres no formato 5 x 7 pontos (*).

Nota: os formatos 5x7 e 5x10, na realidade são 5x8 e 5x11, a última linha do caracter é utilizada para apresentar o cursor.

Define endereço da CGRAM

D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0	hex
0	1	A	A	A	A	A	A	40 a 7F

Carrega o contador de endereço para um endereço na CGRAM (memória do gerador de caracteres).

AAAAAA : endereço da CGRAM. A CGRAM dispõem de 64 bytes possibilitando ao desenvolvedor definir o formato de até 8 caracteres quando no padrão 5x7 ou 4 caracteres quando definido o padrão 5x10.

Define endereço da DDRAM

D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0	hex
1	A	A	A	A	A	A	A	80 a FF

Carrega o contador de endereço para um endereço na DDRAM (memória de dados do display) AAAAAAA : endereço da DDRAM. A DDRAM dispõem de 80 bytes que contém os dados que são apresentados na tela do display. Dependendo do tamanho físico do display (linhas/colunas), apenas uma parte dos dados da DDRAM ficam visíveis.

CGRAM (RAM do gerador de caracteres)

O HD44780 possui 64 bytes de memória RAM localizados no início do mapa de caracteres possibilitando o desenvolvedor criar caracteres próprios (ex. caracter acentuado), símbolos ou pequenos gráficos.

No formato de caracteres 5x7 cada caracter ocupa 8 bytes consecutivos, assim, é possível criar-se até 8 caracteres/gráficos próprios. Cada linha do novo caracter/gráfico é composto por um byte e somente os 5 bits menos significativos (D4 a D0) são visíveis (exemplo na figura 9).

Para programar o caracter especial é necessário enviar um comando de escrita para posicionar o ponteiro na CGRAM, em seguida escrever 8 bytes de dados que irão compor o caracter/gráfico. Sequência Para montar o boneco do exemplo:

RS=0 (comando) , R/W=0 (escrita)

D7 a D0 = 0x40, pulso em Enable

RS=1 (dado) , R/W=0 (escrita)

D7 a D0 = 0x0E, pulso em Enable

D7 a D0 = 0x11, pulso em Enable

D7 a D0 = 0x0E, pulso em Enable

D7 a D0 = 0x04, pulso em Enable

D7 a D0 = 0x1F, pulso em Enable

D7 a D0 = 0x04, pulso em Enable

D7 a D0 = 0x04, pulso em Enable

D7 a D0 = 0x11, pulso em Enable

Sequência para apresentar o caracter criado:

RS=0 (comando) , R/W=0 (escrita)

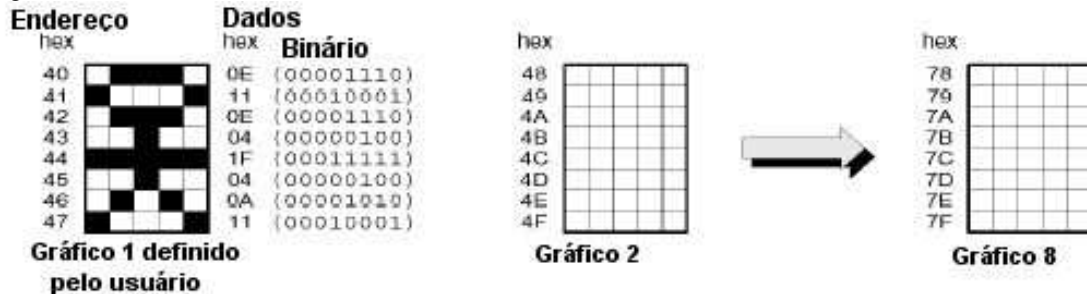
D7 a D0 = 0x80, pulso em Enable

RS=1 (dado) , R/W=0 (escrita)

D7 a D0 = 0x00, pulso em Enable

No formato 5x10 apesar de cada caracter ocupar 16 bytes consecutivos, apenas os primeiros 11 serão utilizados para apresentação na tela.

Figura 9.



DDRAM (RAM de dados do display)

O HD44780 possui uma memória de 80 bytes destinados aos dados que serão apresentados na tela do display. Estes 80 bytes estão divididos fisicamente em 2 blocos de 40 bytes cada, o primeiro começando na posição 0x00 e terminando em 0x27, o segundo bloco tem início no endereço 0x40 e termina em 0x67. Esta memória é disponibilizada de forma circular, ou seja, escrevendo-se seguidamente sem alterar o contador de endereço (o contador é incrementado/decrementado automaticamente, dependendo de como foi configurado na inicialização), após escrever um dado na última posição do bloco atual, o contador automaticamente passará a apontar para a primeira posição do bloco seguinte e vice-versa.

Como o comando para carregar o contador de endereços com um endereço da DDRAM é 0x80, para obter-se o valor a ser passado nas linhas D7 a D0 no comando de escrita, soma-se 0x80 com a posição desejada (lembrando que a primeira posição da linha 1 é 0 e não 1), assim, para carregar o contador de endereços para apontar para a quarta coluna da primeira linha, coloca-se o valor 0x83 nas linhas D7 a D0 (0x80 + 0x03).

Caso não seja utilizado o comando de deslocamento do display, os endereços da DDRAM que não sejam visíveis na tela podem ser aproveitados como memória auxiliar para guardar dados temporários.

A primeira linha física do display é relacionada ao primeiro bloco da DDRAM e a segunda linha ao segundo bloco (será explicado mais adiante). Quando o display dispôr de uma tela de mais de 2 linhas físicas, o endereço da DDRAM seguinte a última posição visível da primeira linha é utilizado como primeiro endereço da terceira

linha, o mesmo ocorrendo com a segunda linha em relação a quarta linha (veja figura 10).

Figura 10.

Display de 16 colunas por 2 linhas

Posição	1	2	3	4	5	6	...	16	17	...	40	
Endereço	00	01	02	03	04	05	...	0F	10	...	27	
DDRAM (hex.)	40	41	42	43	44	45	...	4F	50	...	67	
	Área visível								Não visível			

Display de 16 colunas por 4 linhas

Posição	1	2	3	4	5	6	...	16	33	...	40	
Endereço	00	01	02	03	04	05	...	0F				
DDRAM	40	41	42	43	44	45	...	4F				
(hex.)	10	11	12	13	14	15	...	1F	20	...	27	
	50	51	52	53	54	55	...	5F	60	...	67	
	Área visível								Não visível			

A razão da terceira e quarta linha na maioria dos displays de 4 linhas serem as continuções dos endereços da primeira e da segunda linha deve-se ao fato de que o controlador HD44780 possui 16 vias para controle dos pontos na horizontal (comum) e 40 vias para controle dos pontos na vertical (segmento), como os caracteres são apresentados como uma matriz de 5x8 pontos, um HD44780 pode controlar sozinho uma tela de até 8 colunas por 2 linhas (40/5 = 8 colunas, 16/8 = 2 linhas). Como o HD44780 possui 80 bytes para a DDRAM, com o acréscimo de circuitos auxiliares conhecidos como drivers de segmentos (colunas de pontos da tela), por exemplo o HD44100, é possível aos fabricantes produzirem displays com qualquer combinação linhas x colunas contanto que não ultrapasse 80 caracteres (ex: 16x4, 40x2, 20x4, etc.).

Displays com mais de 80 caracteres (exemplo: 4x40) são construídos com controladores especiais as vezes compatíveis com os comandos do HD44780 ou mesmo com 2 controladores HD44780 e alguns componentes auxiliares

Inicialização do LCD

O controlador HD44780 ao ser alimentado efetua um processo interno de inicialização, sua configuração inicial está assinalada no tópico Comandos com (*).

A inicialização do HD44780 pode falhar em virtude das linhas de controle internas e externas atingirem seus níveis de voltagens em tempos fora das especificações do fabricante por motivos diversos, como fonte, temperatura ambiente etc.

Para garantir o funcionamento adequado do LCD é aconselhável ao desenvolvedor efetuar os procedimentos de inicialização mesmo que vá utilizar as configurações default (comunicação 8 bits, caracteres 5 x 7, etc.).

A seguir serão apresentados os fluxos de inicialização tanto no modo de comunicação por 8 bits quanto por 4 bits sugeridos pela Hitachi (fabricante do HD44780).

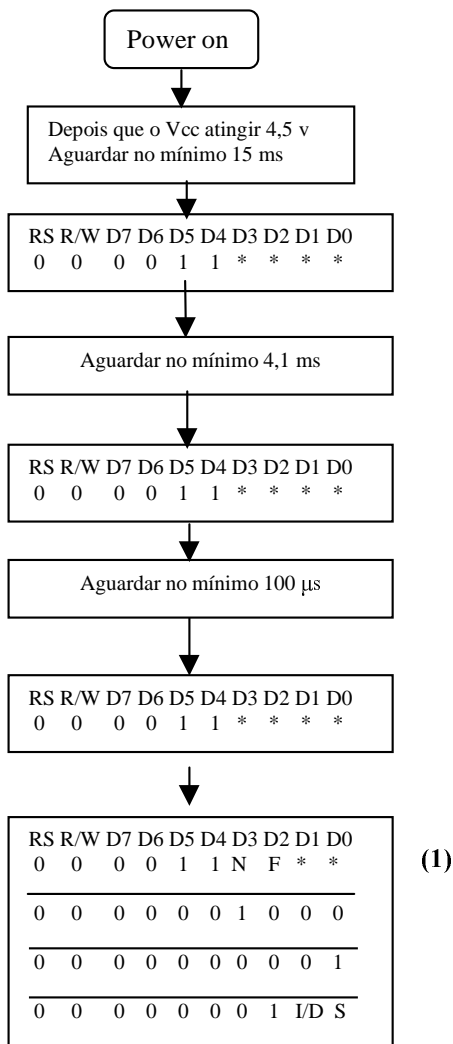
Mesmo que o processo de inicialização interna do controlador não tenha sido completado com sucesso, o modo de comunicação inicial é sempre por 8 bits.

Em virtude do tempo necessário para estabilizar a alimentação do circuito onde o LCD será utilizado depender muito do tipo e da qualidade da fonte, é aconselhável aguardar um tempo entre 100 ms a 200 ms após o circuito ser ligado para começar o processo de inicialização do LCD.

Vale lembrar que para cada envio de dados ou comandos para o LCD, é necessário um pulso na linha Enable.

O flag BUSY, o qual indica que o controlador está ocupado efetuando alguma tarefa internamente, não está disponível durante os primeiros passos da inicialização do LCD, assim, é de suma importância respeitar os tempos mínimos indicados pelo fabricante para cada passo.

Acesso no modo 8 bits

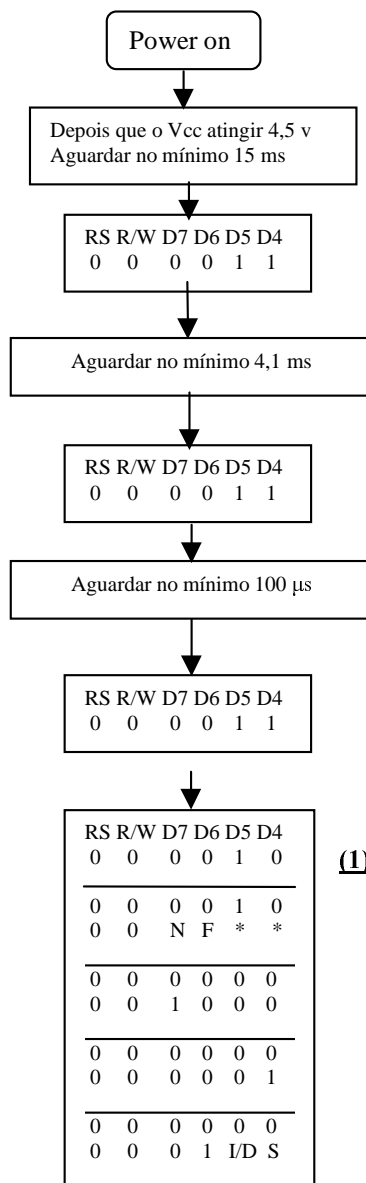


- * = Não importa
- N = Nr. de linhas (0=1linha, 1=2linhas)
- F = Formato da fonte (0=5x7, 1=5x10).
- I/D= Contador de endereço após entrada de caracter (0=decrementa, 1= incrementa).
- S = Modo de entrada (0=sobrepõe dado anterior, 1=desloca dado anterior).

O flag BUSY só será válido após o comando marcado com (1) no fluxo.

Acesso no modo 4 bits

No modo de comunicação de 4 bits só serão utilizadas as linhas **D7** a **D4**, o HD44780 possui resistores pull-down nas linhas **D7** a **D0**, assim as linhas **D3** a **D0** podem ser deixadas desconectadas .



(1)

* = Não importa
 N = Nr. de linhas (0=1linha, 1=2linhas)
 F = Formato da fonte (0=5x7, 1=5x10).
 I/D= Contador de endereço após entrada de caracter (0=decrementa, 1= incrementa).

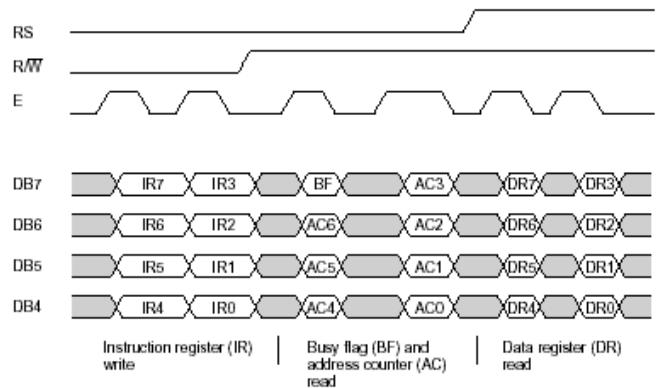
S = Modo de entrada (0=sobrepõe dado anterior, 1=desloca dado anterior).

O flag BUSY só será válido após o comando marcado com (1) no fluxo.

Até o comando marcado com (1) o LCD ainda está no modo de comunicação de 8 bits.

Como no modo 4 bits só são utilizadas 4 linhas de dados, os comandos e dados a serem passados para o LCD precisam ser divididos em 2 nibbles (1/2 byte = nibble), sendo enviado o nibble alto primeiro e depois o nibble baixo. O mesmo também é válido para a leitura, o controlador disponibiliza primeiro o nibble alto e na leitura seguinte o nibble baixo. (figura 12)

Figura 12.



O modo de comunicação de 4 bits traz algumas desvantagens, como programação mais trabalhosa e comunicação mais lenta devido a necessidade de 2 acessos para cada operação , mas, uma grande vantagem é a necessidade de menos linhas de I/O para comunicação entre o processador (microprocessador, microcontrolador, etc.) e o LCD.

Uma alternativa para economizar mais uma linha de controle é ligar a linha R/W do LCD direto ao terra, deste modo o LCD só receberá instruções de escrita e assim não será possível utilizar o flag Busy para verificar se o controlador encontra-se ocupado. Para lançar mão desta facilidade o desenvolvedor precisa utilizar pausas entre os comandos e os tempos destas pausas precisam respeitar as especificações já mencionadas anteriormente. Este artifício pode ser utilizado tanto no modo de comunicação de 4 bits quanto de 8 bits.

Exemplos de rotinas básicas

A seguir são apresentados exemplos de rotinas para acesso a LCD em assembly e C (CCS), tanto no modo 8 bits quanto no modo 4 bits.

Caso o usuário não queira utilizar a linha R/W para economizar um pino de I/O, a linha R/W deve ser ligada ao terra, e como o flag Busy não estará disponível, será necessário utilizar as rotinas de pausas.

Rotinas em ASM para PIC

Modo 8 bits

```
;; as rotinas de pausas devem trabalhar com
;; folga para clock de até 8 MHz.
;; as seguintes variáveis devem ser declaradas
; LCD_dados = port que será ligado em D7 a D0
; LCD_Busy = 7 (bit 7 de LCD_dados)
; LCD_TRIS_dados = TRIS do port dos dados
;;
; LCD_ctrl = port que será ligado as linhas de
;;controle do LCD.
;;LCD_RS = bit de LCD_ctrl da linha RS
;;LCD_RW = bit de LCD_ctrl da linha RW
;;LCD_Enable = bit de LCD_ctrl da linha Enable
;;LCD_TRIS_ctrl = TRIS do port dos controles
;;
;; Temp1 e Temp2 = variáveis temporárias

;;; Enviar_Comando/Enviar_dado
;;; o comando ou dado
;;; deve ser passado no registro W.
;;;
Enviar_Comando
    bcf    LCD_ctrl, LCD_RS
    goto  Comum_enviar
Enviar_Dado
    bsf    LCD_ctrl, LCD_RS
Comum_enviar
    movwf LCD_dados
    bcf    LCD_ctrl, LCD_RW
    bsf    LCD_ctrl, LCD_Enable
    nop
    nop
    bcf    LCD_ctrl, LCD_Enable
    return

;;; Checar_Busy
;;; só retorna da rotina quando o
;;; flag Busy = 0 (livre)
;;;
Checar_Busy
    movlw 0xFF
    bank1
    movwf LCD_TRIS_dados
    bank0
    bcf    LCD_ctrl, LCD_RS
    bsf    LCD_ctrl, LCD_RW
Cont_Busy
```

```
bsf    LCD_ctrl, LCD_Enable
nop
nop
rlf    LCD_dados
bcf    LCD_ctrl, LCD_Enable
nop
nop
skipnc
goto   Cont_Busy
bank1
clrf   LCD_TRIS_dado
bank0
return
```

```
;;** Inicializar Display
;; inicializa display modo 8 bits, 2 linhas
;; caracteres 5x7, escrever sobrepondo
;; cursor ligado e piscando
Inicializar_Display
    bank1
    clrf   LCD_TRIS_dados
    clrf   LCD_TRIS_ctrl
    bank0
    movlw 0x30
    call   Enviar_comando
    call   Pausa_longa
    call   Pausa_longa
    movlw 0x30
    call   Enviar_comando
    call   Pausa_longa
    movlw 0x30
    call   Enviar_comando
    call   Pausa_curta
    movlw 0x38
    call   Enviar_comando
    call   Pausa_curta
    movlw 0x0B
    call   Enviar_comando
; a partir deste ponto pode-se usar a rotina
; Checar_Busy ao invés das rotinas de pausas,
; o que pode evitar perdas de tempo desnecessárias
    call   Pausa_curta
    movlw 0x01
    call   Enviar_comando
    call   Pausa_curta
    movlw 0x06
    call   Enviar_comando
    call   Pausa_curta
    clrf   Temp1
    clrf   Temp2
    return

Pausa_longa
    clrf   Temp1
    goto   Comum_pausa
Pausa_curta
    clrf   Temp1
    incf   Temp1,f
Comum_pausa
    decfsz Temp2,f
    goto   Comum_pausa
```

```

    decfsz   Temp1,f
    goto     Comum_pausa
    return

Modo 4 bits:

; **implementação das rotinas anteriores
; utilizando o modo de comunicação de 4 bits
; fazendo uso de apenas um port e ainda sobrando
; 1 bit (bit 0) livre para o usuário
; D7 a D4 = bit 7 a bit 4, Enable = bit 3,
; R/W = bit2 , RS= bit 1, bit 0 livre
; as seguintes variáveis devem ser declaradas
; LCD_port = port que será usado para comunicação
; com o LCD
; LCD_Busy = 7 (bit 7 de na leitura)
; LCD_TRIS_port = TRIS do port do LCD
;
;;LCD_Enable = bit 3 de LCD_port
;;LCD_RW = bit 2 de LCD_port
;;LCD_RS = bit 1 de LCD_port
;;
;; Temp1,Temp2 e Temp3= variáveis temporárias

;; o comando ou dado é passado em W
Enviar_cmd
    bcf     LCD_port, LCD_RS
    goto   Comum_enviar
Enviar_dado
    bsf     LCD_port, LCD_RS
Comum_enviar
    movwf   Temp1
    movlw   0x0F
    andwf   LCD_port, w
    addwf   Temp1, w
    movwf   LCD_port
    bcf     LCD_port, LCD_RW
    bsf     LCD_port, LCD_Enable
    nop
    nop
    bcf     LCD_port, LCD_Enable
    return

;;; Checar_Busy
;;; só retorna da rotina quando o
;;; flag Busy = 0 (livre)
;;;
Checar_Busy
    movlw   0x0F ; alterar se usar bit 0
    bank1
    andwf   LCD_TRIS_port,f
    bank0
    bcf     LCD_port, LCD_RS
    bsf     LCD_port, LCD_RW
Cont_Busy
    bsf     LCD_port, LCD_Enable
    nop
    nop
    movlw   0x80

andwf   LCD_port,w
bcf     LCD_port, LCD_Enable
nop
nop
skipnc
goto    Cont_Busy
bank1
clrf    LCD_TRIS_dado
bank0
return

; ** Inicializar Display
; inicializa display modo 4 bits, 2 linhas
; caracteres 5x7, escrever sobrepondo
; cursor ligado e piscando
Inicializar_Display
    bank1
    clrf   LCD_TRIS_port
    bank0
    movlw  0x30
    call   Enviar_cmd
    call   Pausa_longa
    call   Pausa_longa
    movlw  0x30
    call   Enviar_cmd
    call   Pausa_longa
    movlw  0x30
    call   Enviar_cmd
    call   Pausa_longa
    movlw  0x28
    call   Enviar_cmd
    call   Pausa_curta
    movlw  0x0B
    call   Enviar_cmd
; a partir deste ponto pode-se usar a rotina
; Checar_Busy ao invés das rotinas de pausas,
; o que pode evitar perdas de tempo desnecessárias
    call   Pausa_curta
    movlw  0x01
    call   Enviar_cmd
    call   Pausa_curta
    movlw  0x06
    call   Enviar_cmd
    call   Pausa_curta
    clrf   Temp1
    clrf   Temp2
    return

Pausa_longa
    clrf   Temp1
    goto   Comum_pausa
Pausa_curta
    clrf   Temp1
    incf   Temp1,f
Comum_pausa
    decfsz Temp2,f
    goto   Comum_pausa
    decfsz Temp1,f
    goto   Comum_pausa
    return

```

Rotinas em C (CCS) para PIC

Como o compilador CCS já possui suas próprias rotinas para manipulação de LCD no modo de comunicação de 4 bits, aqui só será apresentada uma alternativa para o modo 8 bits.

Modo 8 bits

```
// Será utilizado o PORTB para linha de dados
//e PORTD para linhas de controle , que pode
// ser alterado pelo usuário conforme necessidade
// ou modelo de PIC utilizado.
```

```
//
//atualizado em 06/07/2004, os valores em hexa
// estavam no formato do compilador Hitech, a
//rotina Busy continha problema e estava
//incompleta
#define lcd_ctr PORTD
#define TRIS_ctr TRISD
#define lcd_dados PORTB
#define TRIS_dados TRISD
#define lcd_RS 0
#define lcd_RW 1
#define lcd_Enable 2
```

```
void lcd_cmd8 (int8 cmd)
{
    output_B (cmd);
    bit_clear (lcd_ctr, lcd_RS);
    bit_clear (lcd_ctr, lcd_RW);
    lcd_pulso ( );
}
```

```
void lcd_dat8 (int8 dat )
{
    output_B (dat);
    bit_set (lcd_ctr, lcd_RS);
    bit_clear (lcd_ctr, lcd_RW);
    lcd_pulso ( );
}
```

```
void lcd_pulso (void )
{
    bit_set (lcd_ctr, lcd_Enable);
    asm ("nop");
    asm ("nop");
    bit_clear (lcd_ctr, lcd_Enable);
}
```

```
void lcd_init8 (void )
{
    // só são utilizados os 3 bits de menor
    // ordem de lcd_ctr (PORTD)
    TRIS_ctr = TRIS_ctr & 0xF8;
```

```
TRIS_dados = 0x00;
lcd_cmd8 (0x30) ;
delay_ms (30);
lcd_cmd8 (0x30);
delay_ms (10);
lcd_cmd8 (0x30);
delay_ms (02);
// modo 8 bits, 2 linhas, car 5x7
// a partir deste ponto pode-se verificar o flag
// busy ao invés de usar delay
lcd_cmd8 (0x38);
delay_us (40); // ou busy ( );
// desliga display, cursor desligado
// não piscar cursor
lcd_cmd8 (0x08);
delay_us (40);
// limpar tela do display
    lcd_cmd8 (0x01);
delay_us (40);
// sobrepor dados antigos ao escrever
lcd_cmd8 (0x06);
delay_us (40);
// ligar display
lcd_cmd8 (0x0A);
}

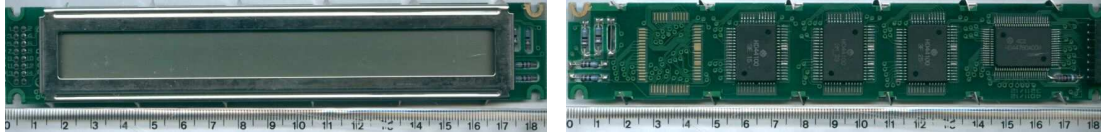
int busy (void ){
    TRIS_dados = 0xFF;
    bit_clear (lcd_ctr, lcd_RS);
    bit_set (lcd_ctr, lcd_RW);
    bit_set (lcd_ctr, lcd_Enable);
    asm("nop"); asm("nop");
    while (bit_test(lcd_dados,7))
        { asm("nop");
          asm("nop");
          bit_clear (lcd_ctr, lcd_Enable );
          asm("nop");
          bit_set (lcd_ctr, lcd_Enable);
        }
    TRIS_dados = 0x00;
}

void lcd_gotoxy (int8 linha, coluna)
// linha 1 a ??, coluna 1 a 80
{
    int8 col, offset;
    if (linha == 1) offset = 0x80;
    if (linha == 2) offset = 0xC0;
    // os IF abaixo são válidos para LCD de 4
    // linhas por 16 colunas
    if (linha == 3) offset = 0x90; //para 20 col ,0x95
    if (linha == 4) offset = 0xD0; //para 20 col ,0xD5

    col = coluna;
    if ((col < 1) || (col > 80)) col=1;
    lcd_cmd8 (offset + (col -1));
}
```

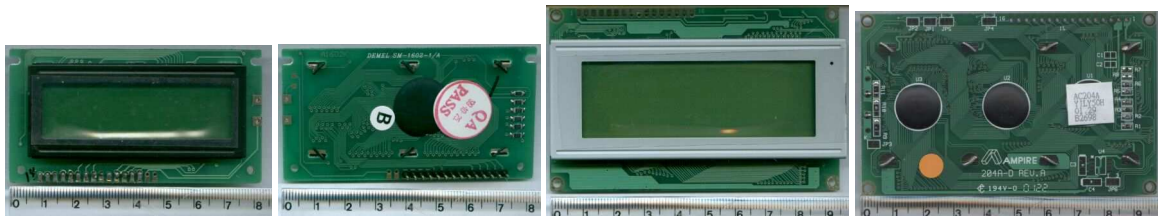
Alguns modelos de LCD

4011 – 1 linha x 40 colunas (HD44780)

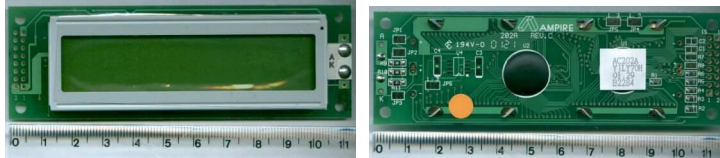


A1602K – 2 linhas x 16 colunas (HD44780)

AC204A – 4 linhas x 20 colunas (HD44780)

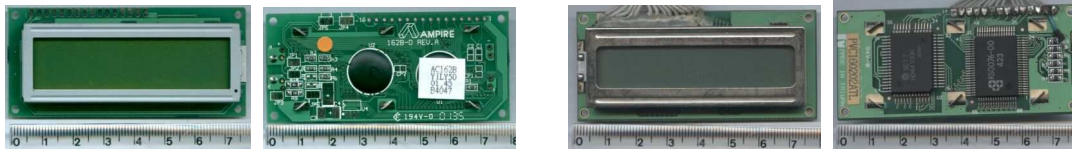


AC202A – 2 linhas x 20 colunas (HD44780)



162B – 2 linhas x 16 colunas (HD44780)

PVC1602 – 2 linhas x 16 colunas (KS0076)

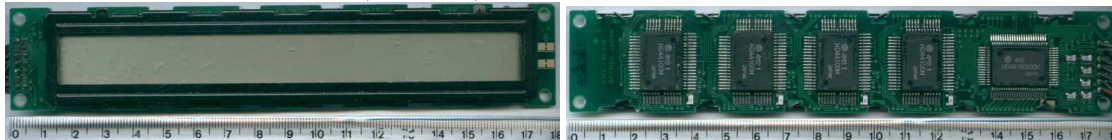


PWB16433 – 4 linhas x 16 colunas (HD44780)

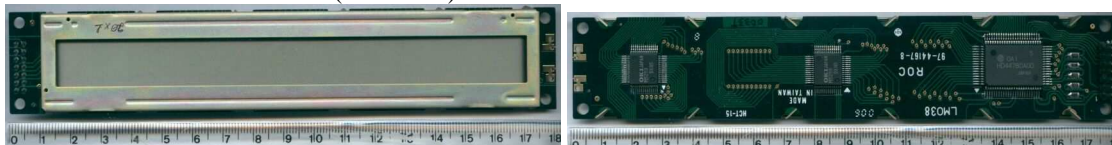
LCM1602 – 2 linhas x 16 colunas (KS0066)



DM4021 – 2 linhas x 40 colunas (HD44780)



LM038 – 1 linha x 20 colunas (HD44780)



Considerações finais e curiosidades

Quando a quantidade de linhas de controle é crítica, pode-se economizar uma linha colocando a linha R/W direto ao terra, neste caso não é possível ler-se os dados do LCD e portanto não pode-se utilizar o flag busy.

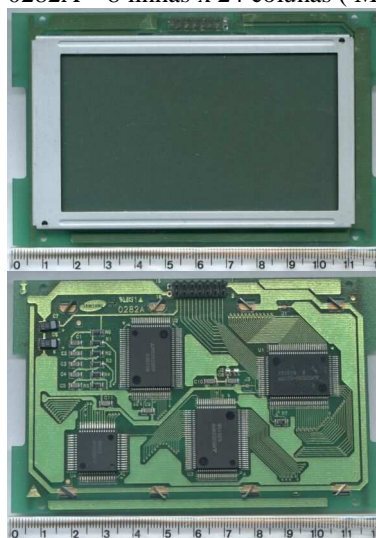
A verificação do flag busy antes de enviar um comando/dado ao LCD ao invés de utilizar rotinas de delay pode melhorar muito a performance dos programas visto que os mesmos só irão esperar o tempo que o LCD esteja realmente ocupado, porém existem aplicações em esta prática pode ser catastrófica pois se ocorrer algum problema na comunicação com o LCD (ex. o LCD queimar) o programa ficará travado. Um exemplo de aplicação onde é mais indicado utilizar delay ao invés de verificar o flag busy, seria uma central de alarme visto que se ocorrer algum problema com o LCD, o programa travaria e toda a central de alarme ficaria inoperante.

Alguns LCD (principalmente os construídos com controladores compatíveis) podem não ter internamente o mapa de caracteres 5 x 10.

Alguns displays apresentam uma separação entre as 2 linhas de caracteres acentuada, o que inviabiliza a utilização de caracteres 5 x 10 (mesmo que exista a fonte na CGROM) pois a visualização daria a sensação de que os caracteres estivessem partidos.

Apesar dos LCD com o controlador HD44780 serem os mais fáceis de se encontrar, existem modelos com outros controladores também interessantes e até mais poderosos como o M50530 (figura 13) que possui 12 bytes de CGRAM, 256 bytes de DDRAM, o dobro de vias horizontais que o HD44780, permitindo compor displays de até 64 colunas por 4 linhas.

Figura 13.
0282A – 8 linhas x 24 colunas (M50530)



Existem também LCD caracteres que não tem controlador, possuindo apenas drivers de linhas e segmentos, alguns até possuem RAM (semelhante a DDRAM). Estes displays apesar de serem semelhantes aos displays gráficos, pois todos os caracteres precisam ser desenhados ponto a ponto (byte a byte) na tela, não podem ser considerados gráficos devido a construção física de suas linhas de pontos, as quais são separadas por um espaço maior a cada grupo de 8, inviabilizando assim uma utilização realmente gráfica (figuras 14 e 15).

Figura 14.

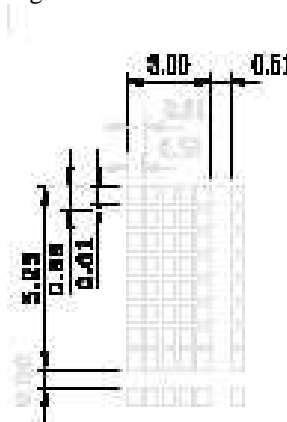
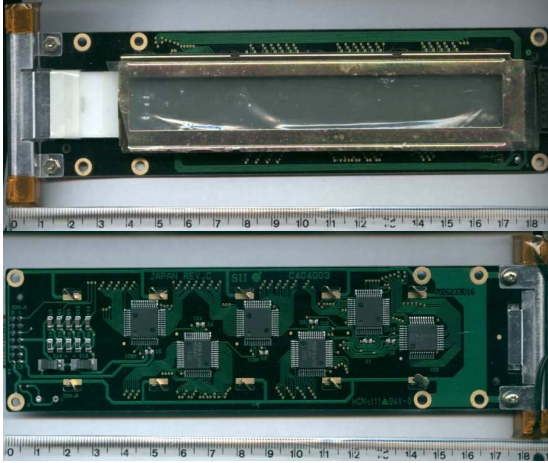


Figura 15.
C404003 – 4 linhas x 40 colunas (só drivers)
backlight EL



Autor, fontes de pesquisa, etc.

O autor é Analista de Sistemas trabalhando há 14 anos com Mainframes. Hobbyista de Eletrônica.

No site do autor

<http://reniemarket.sites.uol.com.br> , na página Projeto Remoto Serial, podem ser encontrados arquivos para teste de alguns modelos de LCD caracter através do projeto exposto na página, inclusive um vídeo da execução de teste com um LCD de 4 x 16.

Links interessantes:

<http://www.eio.com/lcdintro.htm>

<http://www.skippari.net/phpBB2/viewforum.php?f=6>

<http://www.shellyinc.com/index.htm>

<http://www.lcd-module.com/eng/dbl/dbl.htm>